

COGNOME _____ NOME _____ MATRICOLA _____ LAUREA    CIV AMB    GEST    INF ELN TLC    MEC	NON SCRIVERE QUI <table border="1" style="margin: auto; border-collapse: collapse;"> <tr> <td style="width: 20px; height: 20px;">1</td> <td style="width: 20px; height: 20px;">2</td> <td style="width: 20px; height: 20px;">3</td> <td style="width: 20px; height: 20px;">4</td> <td style="width: 20px; height: 20px;">5</td> </tr> </table> <div style="border: 1px solid black; width: 100px; height: 100px; margin: 10px auto;"></div>	1	2	3	4	5
1	2	3	4	5		

UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI PARMA  
 DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA E ARCHITETTURA  
 ESAME DI ANALISI MATEMATICA 2 — SOLUZIONI  
 A.A. 2023-2024 — PARMA, 12 GIUGNO 2022

Compilate l'intestazione in alto a sinistra e scrivete cognome e nome in stampatello anche su ogni altro foglio.  
 Il tempo massimo per svolgere la prova è di tre ore. Al momento della consegna, inserite tutti i fogli dentro a questo foglio.

**Esercizio 1.** Determinate per quali  $a \in \mathbb{R}$  risulta

$$x^2 - 2xy + 2y^2 + 6yz + az^2 > 0$$

per ogni  $(x, y, z) \neq (0, 0, 0)$ .

**Soluzione.** Occorre determinare i numeri  $a \in \mathbb{R}$  per i quali la forma quadratica  $q_S$  associata alla matrice simmetrica

$$S = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 3 \\ 0 & 3 & a \end{pmatrix}$$

è positiva in  $\mathbb{R}^3$  al di fuori dell'origine e ciò accade se e solo se tutti gli autovalori di  $S$  sono positivi. Poiché i determinanti delle sottomatrici disposte lungo la diagonale principale sono  $\Delta_1 = 1$ ,  $\Delta_2 = 1$  e  $\Delta_3 = a - 9$ , la matrice  $S$  ha autovalori positivi per  $a > 9$  per il criterio di Sylvester e ha almeno un autovalore negativo per  $a < 9$ . Per  $a = 9$  risulta

$$q_S(x, y, z) = (x - y)^2 + (y + 3z)^2, \quad (x, y, z) \in \mathbb{R}^3,$$

che evidentemente si annulla nei punti di coordinate  $x = y = -3z$ .

**Esercizio 2.** Sia  $f \in C^\infty(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^3)$  il campo vettoriale di componenti  $f = (f^1, f^2, f^3)$  definite da

$$f^1(x, y, z) = x^3; \quad f^2(x, y, z) = e^{2y}; \quad f^3(x, y, z) = \cos z;$$

per ogni  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ . Calcolate il lavoro  $L$  di  $f$  lungo la curva parametrica

$$\gamma(t) = e^{2t}e_1 + t^2 \cos(\pi t)e_2 + t^4 e^{4t}e_3, \quad t \in [0, 1].$$

**Soluzione.** Poiché ciascuna componente del campo  $f$  dipende solo dalla corrispondente variabile, il esso risulta ovviamente irrotazionale e dunque conservativo in  $\mathbb{R}^3$ . Un suo potenziale si ottiene integrando separatamente le tre componenti ed è quindi dato da

$$F(x, y, z) = \frac{1}{4}x^4 + \frac{1}{2}e^{2y} + \sin z, \quad (x, y, z) \in \mathbb{R}^3,$$

ed il lavoro  $L$  che è l'integrale curvilineo di  $f$  lungo la curva liscia  $\gamma$  è uguale alla differenza di potenziale agli estremi di  $\gamma$ :

$$L = \int_{\gamma} f \cdot dl = F(\gamma(1)) - F(\gamma(0)).$$

Risulta  $\gamma(0) = (1, 0, 0)$  e  $\gamma(1) = (e^2, -1, e^4)$  da cui segue

$$L = F(e^2, -1, e^4) - F(1, 0, 0) = \frac{1}{4}e^4 + \frac{1}{2}e^{-2} + \sin e^4 - \frac{1}{4} - \frac{1}{2} = \frac{1}{4}e^4 + \frac{1}{2}e^{-2} + \sin e^4 - \frac{3}{4}.$$

---

**Esercizio 3.** Sia

$$f(x, y, z) = x^2 + 2y^2 - 3z^2, \quad (x, y, z) \in \mathbb{R}^3.$$

(a) Determinate il minimo e il massimo globale di  $f$  sull'ellissoide

$$\Sigma = \{(x, y, z) : 2x^2 + 3y^2 + z^2 = 1\}.$$

(b) Descrivete l'insieme  $K = \Sigma \cup \Gamma$  ove

$$\Gamma = \{(x, y, z) : x = 0 \text{ e } y^2 + z^2 = 1\}$$

e calcolate il massimo ed il minimo globale di  $f$  su  $K$ .

---

**Soluzione.** (a) L'ellissoide  $\Sigma$  ha centro nell'origine, assi coincidenti con gli assi cartesiani e semiassi  $a = 1/\sqrt{2}$ ,  $a = 1/\sqrt{3}$  e  $c = 1$ . Esso è una superficie regolare e compatta in  $\mathbb{R}^3$  e la funzione  $f$  è un polinomio. Per il teorema di Weierstrass esistono dunque il minimo e il massimo globale di  $f$  che possiamo determinare con il metodo dei moltiplicatori di Lagrange. Il sistema dei moltiplicatori di Lagrange è

$$\begin{cases} 2x - 4\lambda x = 0 \\ 4y - 6\lambda y = 0 \\ -6z - 2\lambda z = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} (1 - 2\lambda)x = 0 \\ (2 - 3\lambda)y = 0 \\ (3 + \lambda)z = 0 \end{cases}$$

cui va aggiunta l'equazione che esprime l'appartenenza del punto a  $\Sigma$ .

Per  $\lambda \notin \{1/2, 2/3, -3\}$ , il sistema formato dalle prime tre equazioni ha come sola soluzione  $x = y = z = 0$  che sono le coordinate dell'origine che non appartiene a  $\Sigma$ .

Per  $\lambda = 1/2$ , le soluzioni sono  $y = z = 0$  e  $x = \pm 1/\sqrt{2}$ . Analogamente, per  $\lambda = 2/3$ , le soluzioni sono  $x = z = 0$  e  $y = \pm 1/\sqrt{3}$  e infine per  $\lambda = -3$  le soluzioni  $x = z = 0$  e  $y = \pm 1$ . A queste soluzioni corrispondono i punti

$$P_{\pm} = (\pm 1/\sqrt{2}, 0, 0); \quad Q_{\pm} = (0, \pm 1/\sqrt{3}, 0); \quad R_{\pm} = (0, 0, \pm 1);$$

e da

$$f(P_{\pm}) = 1/2; \quad f(Q_{\pm}) = 2/3; \quad f(R_{\pm}) = -3;$$

si conclude che  $Q_{\pm}$  e  $R_{\pm}$  sono rispettivamente punto di massimo globale e minimo globale di  $f$  su  $\Gamma$ .

(b) L'insieme  $\Gamma$  è la circonferenza di raggio unitario contenuta nel piano  $yz$  con centro nell'origine. Anch'essa è compatta e quindi la funzione  $f$  assume il minimo e il massimo globale su  $\Gamma$  per il teorema di Weierstrass. Conseguentemente,  $f$  assume minimo e massimo globale su  $K = \Sigma \cup \Gamma$  ed il minimo e il massimo globale su  $K$  sono il minimo e il massimo tra i minimi e i massimi globali di  $f$  su  $\Sigma$  e  $\Gamma$ .

Per determinare gli estremi globali di  $f$  su  $\Gamma$ , anziché rappresentare  $\Gamma$  come sostegno di una curva parametrica semplice e liscia o utilizzare nuovamente i moltiplicatori di Lagrange, è possibile osservare che si ha

$$\begin{cases} x = 0 \\ y^2 + z^2 = 1 \end{cases} \implies f(x, y, z) = 2 - 5z^2$$

e quindi su  $\Gamma$  la funzione  $f$  coincide con la funzione

$$g(z) = 2 - 5z^2, \quad z \in \mathbb{R},$$

al variare di  $z$  nell'intervallo  $[0, 1]$ , proiezione di  $\Gamma$  sull'asse  $z$ . Conseguentemente, il minimo e il massimo globale di  $f$  su  $\Gamma$  sono assunti nei punti di coordinate  $R_{\pm} = (0, 0, \pm 1)$  (già trovati) e  $S_{\pm} = (0, \pm 1, 0)$  dove  $f$  assume i valori  $f(R_{\pm}) = -3$  e  $f(S_{\pm}) = 2$ .

In conclusione, il minimo e il massimo globale di  $f$  su  $K$  sono assunti nei punti  $R_{\pm}$  e  $S_{\pm}$  e risulta  $f(R_{\pm}) = -3$  e  $f(S_{\pm}) = 2$ .

---

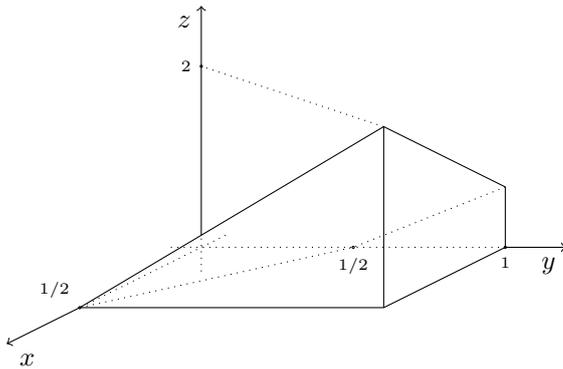
**Esercizio 4.** Sia

$$K = \{(x, y, z) : 0 \leq x \leq 1/2, 0 \leq y \leq 1, 0 \leq z \leq 2 \text{ e } 2x + 2y - z \geq 1\}.$$

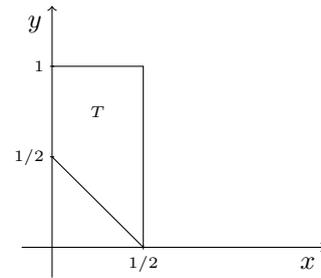
(a) Descrivete e disegnate l'insieme  $K$ .

(b) Calcolate  $I = \int_K x d(x, y, z)$ .

**Soluzione.** (a) L'insieme  $K$  è il poliedro formato dai punti del parallelepipedo  $P = [0, 1/2] \times [0, 1] \times [0, 2]$  che stanno al di sotto del piano  $2x + 2y - z = 1$ . Esso è rappresentato in Figura (1).



(1)



(2)

(b) L'insieme  $K$  è chiuso in quanto intersezione di controimmagini di intervalli chiusi mediante funzioni lineari ed è evidentemente limitato poiché contenuto nel parallelepipedo  $P$ . Pertanto  $K$  è compatto e quindi (Lebesgue) misurabile. Inoltre, la funzione  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mapsto x$  è lineare e quindi è integrabile su ogni insieme compatto.

Calcoliamo l'integrale di  $f$  su  $K$  mediante la formula di riduzione per fili. La proiezione di  $K$  sul piano  $xy$  è il trapezio

$$T = \pi_{xy}(K) = \{(x, y) : 0 \leq x \leq 1/2 \text{ e } 1/2 - x \leq y \leq 1\},$$

(Figura (2)) e le corrispondenti sezioni sono gli intervalli

$$K_{(x,y)} = [0, 2x + 2y - 1], \quad (x, y) \in T.$$

Per la formula di riduzione si ha allora

$$I = \int_T \left( \int_0^{2x+2y-1} x dz \right) d(x, y) = \int_T x(2x + 2y - 1) d(x, y)$$

e per la stessa formula risulta poi

$$\begin{aligned} \int_T x(2x + 2y - 1) d(x, y) &= \int_0^{1/2} \left( \int_{1/2-x}^1 (2x^2 + 2xy - x) dy \right) dx = \\ &= \int_0^{1/2} (2x^2y - xy^2 - y) \Big|_{1/2-x}^1 dx = \\ &= \int_0^{1/2} \left\{ 2x^2(x + 1/2) + x[1 - (1/2 - x)^2] - x(x + 1/2) \right\} dx = \\ &= \int_0^{1/2} (x^3 + x^2 + x/4) dx = \\ &= \left( \frac{x^4}{4} + \frac{x^3}{3} + \frac{x^2}{8} \right) \Big|_0^{1/2} = \frac{1}{64} + \frac{1}{24} + \frac{1}{32} = \frac{17}{192}. \end{aligned}$$

---

**Esercizio 5.** Data l'equazione differenziale

$$x''(t) + 2x'(t) + 2x(t) = \frac{1}{e^t \cos t}, \quad 0 < |t| < \pi/2,$$

determinate

- (a) tutte le soluzioni  $x(t)$  dell'equazione differenziale;
- (b) la soluzione  $x(t)$  tale che  $x(0) = 1$  e  $x'(0) = 0$ .

---

**Soluzione.** (a) L'equazione proposta è un'equazione differenziale lineare del secondo ordine a coefficienti costanti. L'equazione caratteristica è  $\lambda^2 + 2\lambda + 2 = 0$  le cui soluzioni complesse e coniugate sono date da  $\lambda_{\pm} = -1 \pm i$ . Quindi, le funzioni

$$x_1(t) = e^{-t} \cos t; \quad x_2(t) = e^{-t} \sin t;$$

con  $t \in \mathbb{R}$  sono un sistema fondamentale di soluzioni dell'equazione omogenea e si può procedere alla ricerca di una soluzione dell'equazione completa con il metodo di variazione delle costanti arbitrarie cercando una soluzione della forma

$$x_p(t) = c_1(t)e^{-t} \cos t + c_2(t)e^{-t} \sin t, \quad t \in \mathbb{R},$$

con  $c_1$  e  $c_2$  funzioni di classe  $C^1$  in  $\mathbb{R}$  tali che

$$\begin{cases} c_1'(t)x_1(t) + c_2'(t)x_2(t) = 0 \\ c_1'(t)x_1'(t) + c_2'(t)x_2'(t) = \frac{1}{e^t \cos t} \end{cases} \quad 0 < |t| < \pi/2.$$

Deve quindi essere

$$\begin{cases} c_1'(t)e^{-t} \cos t + c_2'(t)e^{-t} \sin t = 0 \\ c_1'(t)[-e^{-t} \cos t - e^{-t} \sin t] + c_2'(t)[-e^{-t} \sin t + e^{-t} \cos t] = \frac{1}{e^t \sin t} \end{cases}$$

con  $0 < |t| < \pi$  da cui segue

$$\begin{cases} c_1'(t) \cos t + c_2'(t) \sin t = 0 \\ -c_1'(t) \sin t + c_2'(t) \cos t = \frac{1}{\cos t} \end{cases} \implies \begin{cases} c_1'(t) = -\tan t \\ c_2'(t) = 1 \end{cases}$$

con  $0 < |t| < \pi$ . Integrando, si trova (a meno di costanti arbitrarie)

$$c_1(t) = \log(\cos t) \quad \text{e} \quad c_2(t) = t$$

per  $0 < |t| < \pi$  da cui segue

$$x_p(t) = \log(\cos t)e^{-t} \cos t + te^{-t} \sin t \quad 0 < |t| < \pi.$$

Pertanto, tutte le soluzioni dell'equazione sono le funzioni

$$x(t) = [C_1 + \log(\cos t)]e^{-t} \cos t + (C_1 + t)e^{-t} \sin t, \quad 0 < |t| < \pi,$$

con  $C_i \in \mathbb{R}$  ( $i = 1, 2$ ) costanti arbitrarie.

(b) Tenendo conto di (a), scegliamo le costanti  $C_i \in \mathbb{R}$  ( $i = 1, 2$ ) in modo che risulti  $x(0) = 1$  e  $x'(0) = 0$ . Si ha

$$\begin{cases} x(0) = C_1 = 1 \\ x'(0) = C_1 + C_2 = 0 \end{cases}$$

da cui segue  $C_1 = C_2 = 1$ . La soluzione cercata è dunque la funzione

$$x(t) = [1 + \log(\cos t)]e^{-t} \cos t + (1 + t)e^{-t} \sin t, \quad 0 < |t| < \pi.$$

---