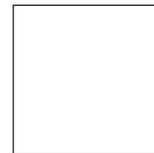


COGNOME _____
 NOME _____
 MATRICOLA _____
 LAUREA CIV AMB GEST INF ELN TLC MEC

NON SCRIVERE QUI

1	2	3	4	5	6
---	---	---	---	---	---



UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI PARMA
 DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA E ARCHITETTURA
 ESAME DI ANALISI MATEMATICA 2 — SOLUZIONI
 A.A. 2017-2018 — PARMA, 28 MARZO 2018

Compilate l'intestazione in alto a sinistra e scrivete cognome e nome in stampatello anche su ogni altro foglio. Il tempo massimo per svolgere la prova è di tre ore. Al momento della consegna, inserite tutti i fogli dentro a questo foglio.

Esercizio 1. Sia γ la curva parametrica definita da $\gamma(t) = (t + e^t)e_1 - t^2e_2$ per $t \in \mathbb{R}$. Allora, il vettore normale n a γ in $t_0 = 1$ è

- (a) $n = (1 + e)e_1 - 2e_2$; (b) $n = 2e_1 + (1 + e)e_2$; (c) $n = (1 + e)e_1 - e_2$.

Soluzione. La curva γ è liscia e il vettore tangente in $t_0 = 1$ è $\gamma'(1) = (1 + e)e_1 - 2e_2$. Dei tre vettori proposti, solo il secondo è perpendicolare al vettore tangente ed è dunque il vettore normale a γ in $t_0 = 1$. La risposta corretta è quindi (b).

Esercizio 2. Sia $f \in C^2(\mathbb{R}^2)$ una funzione avente un punto di minimo locale stretto nel punto $(0, 0)$ con $f(0, 0) = 0$. Quale tra i seguenti può essere il polinomio di Taylor di f del secondo ordine in tale punto?

- (a) $p(x, y) = x^2/2 + y^2 + xy$; (b) $p(x, y) = x - y + x^2 + y^2$; (c) $p(x, y) = x^2/2 - y^2 + xy$.

Soluzione. Il polinomio di Taylor di ordine due di f nel punto di coordinate $(0, 0)$ è definito da

$$p(x, y) = f(0, 0) + f_x(0, 0)x + f_y(0, 0)y + \frac{1}{2} [f_{xx}(0, 0)x^2 + 2f_{xy}(0, 0)xy + f_{yy}(0, 0)y^2]$$

per ogni $(x, y) \in \mathbb{R}^2$. Essendo $(0, 0)$ un punto di minimo, le derivate parziali di f che sono i coefficienti di x e y devono essere nulle e quindi (b) non può essere la risposta corretta. Le matrici hessiane di f corrispondenti ai polinomi in (a) e (c) sono rispettivamente date da

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}; \quad C = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix}.$$

Poiché la matrice C ha determinante negativo, il corrispondente polinomio non può essere il polinomio di Taylor di f . Infine, la matrice A ha determinante e traccia positive e quindi può essere la matrice hessiana di f in $(0, 0)$. La risposta corretta è quindi (a).

Esercizio 3. Quale delle seguenti equazioni differenziali ha come soluzione la funzione $x(t) = t \log t$, $t > 0$?

- (a) $x'(t) = tx(t) + t$; (b) $x'(t) = x(t)/t + 1$; (c) $x'(t) = x(t) + 1$.

Soluzione. Si ha $x'(t) = \log t + 1$ per $t > 0$ e sostituendo nelle equazioni risulta

$$\begin{aligned} x'(t) - tx(t) - t \Big|_{x(t)=t \log t} &= \log t + 1 - t^2 \log t - t; \\ x'(t) - x(t)/t - 1 \Big|_{x(t)=t \log t} &= \log t + 1 - \log t - 1 = 0; \\ x'(t) - x(t) - 1 \Big|_{x(t)=t \log t} &= \log t + 1 - t \log t - 1 = \log t - t \log t. \end{aligned}$$

La risposta corretta è quindi (b).

Esercizio 4. Sia $a \in C^1(\mathbb{R})$ una funzione e sia $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ il campo vettoriale di componenti $f = (f^1, f^2)$ definito da

$$f^1(x, y) = 2xy^2 + ya(x) \quad \text{e} \quad f^2(x, y) = 2x^2y + a(x)$$

per ogni $(x, y) \in \mathbb{R}^2$.

(a) Determinate tutte le funzioni $a \in C^1(\mathbb{R})$ che rendono il campo vettoriale f conservativo.

(b) Per tali funzioni a , determinate i potenziali del corrispondente campo f .

(b) Determinate a in modo che l'integrale curvilineo di f lungo la curva

$$\gamma(t) = (\cos t)e_1 + 2(\sin t)e_2, \quad t \in [0, \pi/2],$$

sia uguale a 1.

Soluzione. (a) Poiché $a \in C^1(\mathbb{R})$, il campo vettoriale f è di classe C^2 in \mathbb{R}^2 e quindi, essendo il piano \mathbb{R}^2 convesso, è conservativo se e solo è irrotazionale. Si ha

$$f_y^1(x, y) = 4xy + a(x) \quad \text{e} \quad f_x^2(x, y) = 4xy + a'(x)$$

e quindi risulta $f_y^1(x, y) = f_x^2(x, y)$ per ogni (x, y) se e solo se a verifica

$$a'(x) = a(x), \quad x \in \mathbb{R}.$$

Pertanto, le funzioni a che rendono conservativo il campo vettoriale f sono tutte e sole le funzioni

$$a(x) = ce^x, \quad x \in \mathbb{R},$$

con $c \in \mathbb{R}$ costante arbitraria.

(b) Per le funzioni a che rendono conservativo il campo f il relativo potenziale è dato da

$$F(x, y) = \int_0^x f^1(t, 0) dt + \int_0^y f^2(x, t) dt = \int_0^y (2x^2t + ce^x) dt = x^2y^2 + cye^x + C$$

per ogni $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ con $C \in \mathbb{R}$ costante arbitraria.

(c) Per le funzioni a che rendono conservativo il campo f , l'integrale curvilineo di f lungo la curva γ è dato dalla differenza del potenziale calcolato negli estremi $\gamma(\pi/2) = 2e_2$ e $\gamma(0) = e_1$ di γ :

$$\int_{\gamma} f \cdot dl = F(\gamma(\pi/2)) - F(\gamma(0)) = F(0, 2) - F(1, 0) = 2c.$$

Pertanto, affinché l'integrale sia uguale a 1, deve essere $c = 1/2$ e quindi la funzione a corrispondente è $a(x) = e^x/2$, $x \in \mathbb{R}$.

Esercizio 5. Considerate l'insieme

$$K = \left\{ (x, y, z) : x^2 + y^2 + z^2 \leq \pi, 0 \leq z \leq \sqrt{x^2 + y^2} \text{ e } x, y \geq 0 \right\}.$$

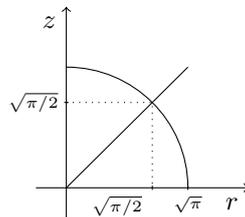
(a) Descrivete l'insieme K e disegnate.

(b) Calcolate $I = \int_K z \operatorname{sen}(x^2 + y^2 + z^2) dV_3(x, y, z)$.

Soluzione. L'insieme K è formato dai punti di coordinate $x, y, z \geq 0$ tali che

$$x^2 + y^2 + z^2 \leq \pi \quad \text{e} \quad 0 \leq z \leq \sqrt{x^2 + y^2}$$

e quindi è la porzione compresa tra i semispazi $x \geq 0$ e $y \geq 0$ del solido di rotazione che si ottiene facendo ruotare attorno all'asse z la figura contenuta nel primo quadrante del piano rz (con $r = \sqrt{x^2 + y^2}$) compresa tra la circonferenza di equazione $r^2 + z^2 = \pi$, la retta di equazione $z = r$ e l'asse delle ascisse come illustrato nella figura seguente.



Le coordinate $(\pi/\sqrt{2}, \pi/\sqrt{2})$ dell'intersezione tra circonferenza e retta si trovano ponendo $r = \sqrt{x^2 + y^2}$ e risolvendo il sistema

$$\begin{cases} r^2 + z^2 = \pi \\ z = r. \end{cases}$$

L'insieme K è compatto perché è limitato ed è intersezione di controimmagini di intervalli chiusi mediante funzioni continue. Inoltre, K è misurabile poiché è intersezione di un solido di rotazione e di semispazi. La funzione

$$f(x, y, z) = z \operatorname{sen}(x^2 + y^2 + z^2), \quad (x, y, z) \in \mathbb{R}^3,$$

è continua in \mathbb{R}^3 e quindi integrabile in K .

Denotato con Φ il cambio di coordinate sferiche in \mathbb{R}^3 , risulta

$$\Phi^{-1}(K) = [0, \sqrt{\pi}] \times [0, \pi/2] \times [\pi/4, \pi/2].$$

L'insieme $\Phi^{-1}(K)$ è dunque un rettangolo in \mathbb{R}^3 e la funzione

$$f \circ \Phi(r, \vartheta, \varphi) J\Phi(r, \vartheta, \varphi) = r^3 \operatorname{sen}(r^2) \operatorname{sen} \vartheta \cos \vartheta \operatorname{sen}^3 \varphi \cos \varphi, \quad r \geq 0 \text{ e } \vartheta, \varphi \in [0, 2\pi],$$

è continua e quindi integrabile su $\Phi^{-1}(K)$. Per la formula di cambiamento di variabili sferiche e per la formula di riduzione si ha allora

$$\begin{aligned} I &= \int_{\Phi^{-1}(K)} r^3 \operatorname{sen}(r^2) \operatorname{sen} \vartheta \cos \vartheta \operatorname{sen}^3 \varphi \cos \varphi dV_3(r, \vartheta, \varphi) = \\ &= \int_0^{\sqrt{\pi}} r^3 \operatorname{sen}(r^2) dr \int_0^{\pi/2} 1 d\vartheta \int_{\pi/4}^{\pi/2} \operatorname{sen} \varphi \cos \varphi d\varphi = \\ &= \frac{\pi}{2} \left(\frac{1}{2} \int_0^{\pi} t \operatorname{sen} t dt \right) \left(\frac{1}{2} \operatorname{sen}^2 \varphi \Big|_{\pi/4}^{\pi/2} \right) = \\ &= \frac{\pi}{8} \left(\operatorname{sen} t - t \cos t \Big|_0^{\pi} \right) = \\ &= \frac{\pi^2}{8}. \end{aligned}$$

Esercizio 6. Determinate la soluzione del problema di Cauchy

$$\begin{cases} x'(t) = [x(t)]^2 + [1 - x(t)]^2 \\ x(0) = x_0 \in \mathbb{R} \end{cases}$$

Soluzione. L'equazione differenziale proposta è un'equazione a variabili separabili. La funzione a secondo membro è $f(t, x) = g(t)h(x)$ con

$$g(t) = 1, \quad t \in \mathbb{R} \quad \text{e} \quad h(x) = x^2 + (1 - x)^2, \quad x \in \mathbb{R}.$$

La funzione h è infinite volte derivabile in \mathbb{R} cosicché il problema di Cauchy considerato ha soluzione massimale $x \in C^\infty(\alpha, \beta)$ con $-\infty \leq \alpha = \alpha(x_0) < 0 < \beta = \beta(x_0) \leq +\infty$. Tale soluzione è prolungamento di ogni altra soluzione del medesimo problema di Cauchy.

Poiché risulta $h(x) > 0$ per ogni $x \in \mathbb{R}$, la soluzione massimale $x(t)$ verifica

$$\frac{x'(t)}{[x(t)]^2 + [1 - x(t)]^2} = 1, \quad \alpha < t < \beta.$$

Ponendo

$$\begin{aligned} H(y) &= \int_{x_0}^y \frac{1}{z^2 + (1 - z)^2} dz = \int_{x_0}^y \frac{2}{(2z - 1)^2 + 1} dz = \arctan(2z - 1) \Big|_{x_0}^y = \\ &= \arctan(2y - 1) - \arctan(2x_0 - 1), \end{aligned}$$

si deduce che la funzione composta $H \circ x$ è in $C^\infty(\alpha, \beta)$ e verifica $(H \circ x)'(t) = 1$ per $\alpha < t < \beta$ e $H \circ x(0) = 0$. Dunque, per il teorema fondamentale del calcolo, deve essere $(H \circ x)(t) = t$ per $\alpha < t < \beta$ da cui segue con semplici calcoli

$$x(t) = \frac{1}{2} \left[\tan \left(t + \arctan(2x_0 - 1) \right) + 1 \right], \quad \alpha < t < \beta.$$

Poiché si ha

$$\begin{cases} \lim_{y \rightarrow -\infty} H(y) = -\frac{\pi}{2} - \arctan(2x_0 - 1) \\ \lim_{y \rightarrow +\infty} H(y) = \frac{\pi}{2} - \arctan(2x_0 - 1), \end{cases}$$

si conclude che risulta

$$\begin{aligned} \alpha(x_0) &= -\frac{\pi}{2} - \arctan(2x_0 - 1) \\ \beta(x_0) &= \frac{\pi}{2} - \arctan(2x_0 - 1). \end{aligned}$$

La soluzione massimale è dunque

$$x(t) = \frac{1}{2} \left[\tan \left(t + \arctan(2x_0 - 1) \right) + 1 \right], \quad \left| t + \arctan(2x_0 - 1) \right| < \frac{\pi}{2}.$$
